

4. 資料

■ ■ 4. 1 使用コネクタ一覧 ■ ■

- (1) アクチュエータ モータリード
 コネクタ : ELR-09V <JST> コンタクト : LLM-01T-P1.3E <JST>
- (2) アクチュエータ エンコーダリード
 コネクタ : ELR-06V <JST> コンタクト : LLM-01T-P1.3E <JST>
- (3) モータケーブル コントローラ側
 ハウジング : 51067-1000 <MOLEX> ターミナル : 50217-8100 <MOLEX>
- (4) モータケーブル アクチュエータ側
 コネクタ : ELP-09V <JST> コンタクト : LLF-01T-P1.3E <JST>
- (5) エンコーダケーブル コントローラ側
 ハウジング : 51103-0700 <MOLEX> ターミナル : 50351-8100 <MOLEX>
- (6) エンコーダケーブル アクチュエータ側
 コネクタ : ELP-06V <JST> コンタクト : LLF-01T-P1.3E <JST>
- (7) ブレーキ付きアクチュエータ ブレーキリード
 ハウジング : SMP-02V-BC <日圧> コンタクト : SHF-001T-0.8BS<日圧>
- (8) ブレーキ付き用モータケーブル ブレーキリード アクチュエータ側
 コネクタ : SMR-02V-B <JST> コンタクト : SYM-001T-P0.6 <JST>
- (9) ブレーキ付き用モータケーブル ブレーキリード コントローラ側
 コネクタ : ELP-03V <JST> コンタクト : SLF-41T-P1.3E <JST>
- (10) ブレーキ付き用モータケーブル ブレーキリード 客先サプライ用
 コネクタ : ELR-03V <JST> コンタクト : SLM-01T-P1.3E <JST>

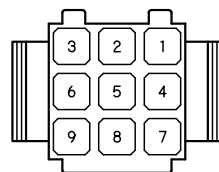
※ (9), (10) は、ブレーキ付きアクチュエータとXA-PD1コントローラとの組み合わせで購入された場合に付属するケーブルにつくものです。

■ ■ 4. 2 アクチュエータ側コネクタ 結線図 ■ ■

4. 2. 1 モータコネクタ

| ピン No. | 信号名 | XA-28、XA-35、XA-42<T 社> | XA-42、XA-50<S 社> |
|--------|----------|------------------------|------------------|
| 1 | モータ +COM | シロ | ※クロ、シロ |
| 2 | センサ +24V | チャ | チャ |
| 3 | モータ A | クロ | ダイダイ |
| 4 | モータ -A | ミドリ | アオ |
| 5 | モータ B | アカ | アカ |
| 6 | モータ -B | アオ | キ |
| 7 | センサ OUT | クロ | クロ |
| 8 | センサ 0V | アオ | アオ |
| 9 | | | |

※2 本差込

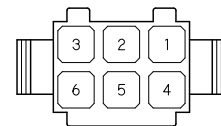


ピン差込側から見た図です

4. 2. 2 エンコーダコネクタ

全タイプ共通

| ピン No. | 信号名 | 線色 |
|--------|-----|------|
| 1 | A 相 | ミドリ |
| 2 | B 相 | キ |
| 3 | +5V | アカ |
| 4 | 0V | クロ |
| 5 | 0V | クロ |
| 6 | | シールド |

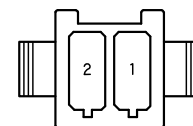


ピン差込側から見た図です

4. 2. 3 ブレーキコネクタ

ブレーキ付きのみ

| ピン No. | 信号名 | 線色 |
|--------|------|----|
| 1 | ブレーキ | キ |
| 2 | ブレーキ | キ |

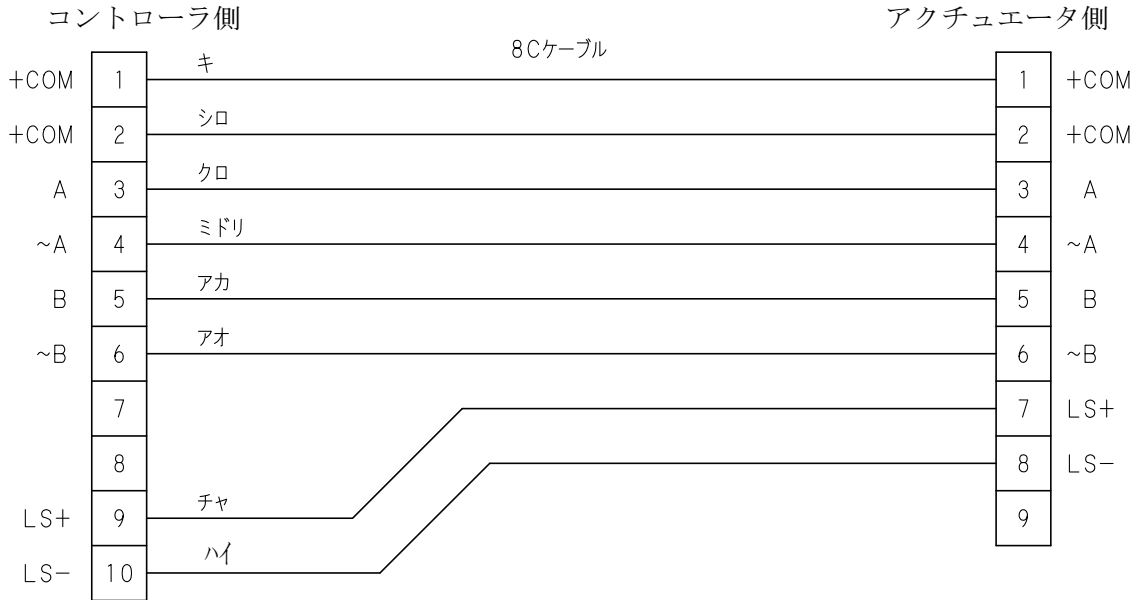


ピン差込側から見た図です

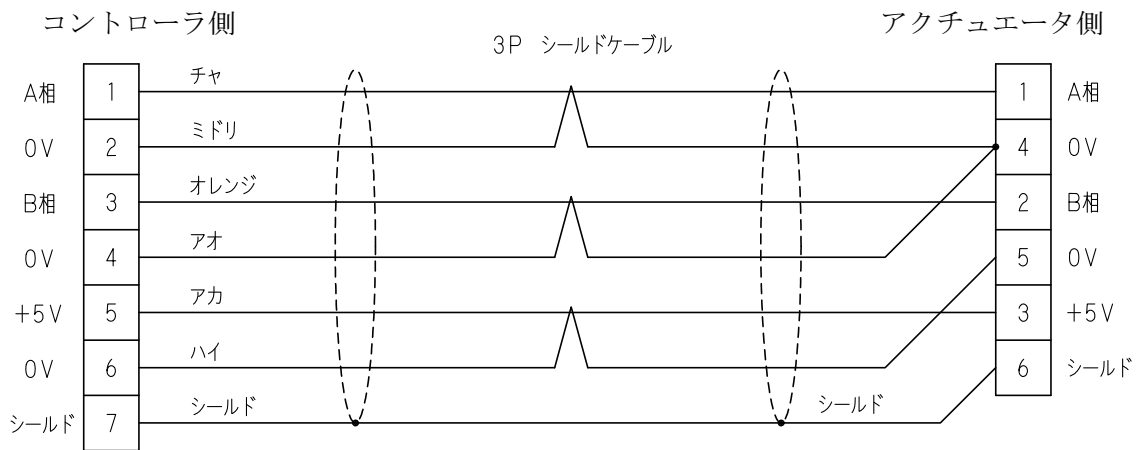
(注意) ブレーキ単体の電源に極性はありません。但し、モータケーブル端末にサージ防止のダイオードが入るため、この後の部分に極性が生じます。

■ ■ 4. 3 ケーブル 結線図 ■ ■

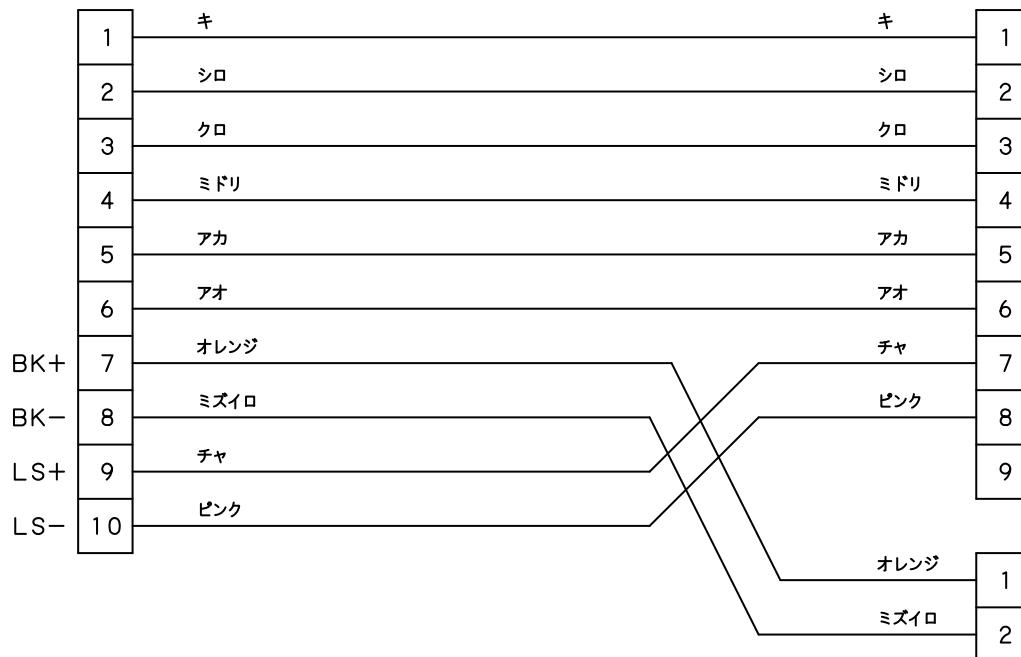
(1) モータケーブル



(2) エンコーダケーブル

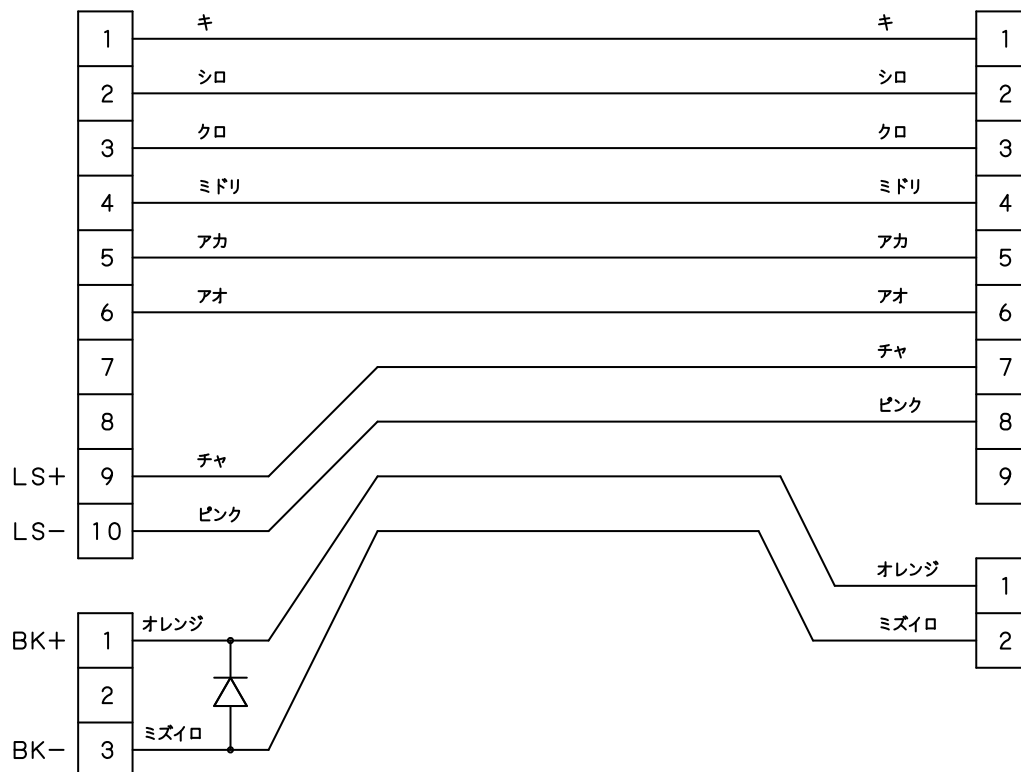


(3) ブレーキ付き用モータケーブル (XA-A□、B□、TC1、TE1、T1、U1用)
 コントローラ側 アクチュエータ側



(4) ブレーキ付き用モータケーブル (XA-PD1)

コントローラ側 アクチュエータ側



(注意) ブレーキ付き用モータケーブルは、同時にお買い求めになられたコントローラに合わせて (3) または (4) いずれか一方が付属になります。

■ ■ 4. 4 ブレーキについて ■ ■

4. 4. 1 ブレーキ仕様

使用ブレーキ：マイクロ電磁ブレーキ（アサ電子工業株式会社製）

| | | |
|-------------|-----------------|-------------|
| 対応アクチュエータ | XA-28・XA-35 | XA-42・XA-50 |
| ブレーキ形式 | MB2(ハブ M5仕様)A24 | MB3(8)A24 |
| 定格電圧 (V) | DC24 | DC24 |
| 最大電流 (A) | 0.07 | 0.1 |
| 消費電力 (W) | 1.6 以下 | 2.4 以下 |
| 吸引時間 (msec) | 40 以下 | 40 以下 |
| 釈放時間 (msec) | 10 以下 | 10 以下 |
| 吸引電圧 (V) | 20 以下 | 20 以下 |
| 釈放電圧 (V) | 3 以上 | 3 以上 |

(注意) ブレーキの摩擦面に油や水が付着しないようにして下さい。

4. 4. 2 組み合わせるコントローラについて

ブレーキ付きアクチュエータの配線および制御の際には以下のことに注意して下さい。

● コントローラがXA-A□・B□・TC1・TE1・T1・U1のとき

付属ケーブルのコントローラ側コネクタにモータとブレーキの配線が一括で取り込まれ、ブレーキはコントローラが制御するようになっています。

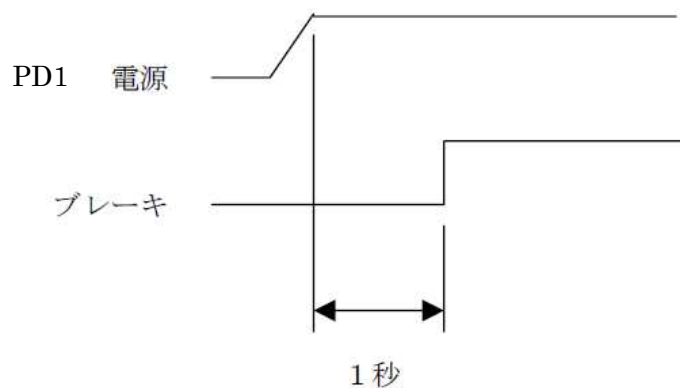
●コントローラが XA-PD1 のとき。

XA-PD1 とブレーキ付きアクチュエータを使用になる場合、XA-PD1 にはモータ励磁を確認するための出力信号がないため、以下のシーケンスでブレーキ制御を行ってください。

(1) 電源投入時

XA-PD1 へ電源投入後、モータが励磁するのを待つ為に、約 1 秒経過してからブレーキへ電源を供給してください。

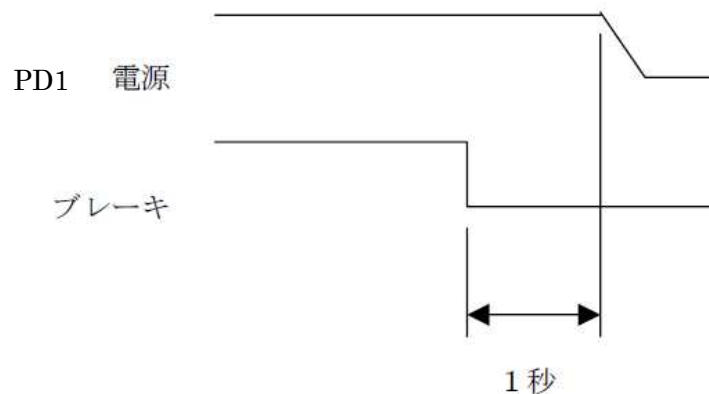
XA-PD1 の電源投入と同時にブレーキを解除した場合、スライダが落下する可能性があります。



(2) 電源遮断

XA-PD1 の電源を遮断する際は、ブレーキ電源を遮断後、約 1 秒経過してから XA-PD1 の電源を遮断してください。

ブレーキがロックする前に XA-PD1 の電源を遮断した場合、スライダが落下する可能性があります。



改版履歴

| 版 | 年月日 | 内 容 | 変更ページ |
|-----|-----------|--------------------------------|-------|
| 1.0 | '03/06/12 | 第1版 制定 | |
| 2.0 | '04/11/10 | アクチュエータ本体のみで再編集 | 全頁 |
| 2.1 | '08/11/04 | XA-50 を追加 | 全頁 |
| 2.2 | '10/04/05 | 東京事業所移転、手動ミゾ危険表示追加 | 3-7 |
| 2.3 | '10/12/15 | モータ配線色追加 | 4-2 |
| 2.4 | '12/01/27 | 全面見直し | 全項 |
| 2.5 | '12/07/13 | ブレーキ仕様誤記訂正 | 4-5 |
| 2.6 | '12/09/11 | XA-42R 追加 | 全頁 |
| 2.7 | '13/05/10 | 寸法誤記訂正 | 3-29 |
| 2.8 | '15/11/20 | XA-20, 42R, 42D 削除 | 全頁 |
| 2.9 | '16/02/12 | XA-35 取付穴修正 | 3-21 |
| 3.0 | '16/07/01 | XA-28・XA-35 センサユニット追加。 | 3-26 |
| 3.1 | '17/08/24 | 取扱説明書 CD の付属を廃止。 | 1-1 |
| 3.2 | '18/04/09 | アクチュエータ・コントローラ対応表から XA-E1 を削除。 | 3-2 |

| 版 | 年 月 日 | 内 容 | 変更ページ |
|-----|-----------|------------------|-------|
| 3.3 | '21/02/12 | 使用・保管環境条件の湿度を修正。 | 3-8 |