

9. パラメータ

パラメータは、原点復帰、軸、PG、その他、特殊の5項目から構成されています。
各項目は、対応するアクチュエータにより適切な値を設定して出荷しております。
お客様にて、変更される場合は、パソコンソフト（XA-PT1）が必要となります。

ご注意

パラメータはアクチュエータを制御する上で重要な情報です。
誤った設定を行うと、十分な性能が発揮できないばかりでなく、アクチュエータ及び
コントローラの故障につながりますので、変更にはご注意ください。

■ ■ 9.1 パラメータの内容 ■ ■

9.1.1 原点復帰パラメータ

No.	名称	内 容	初期値
1	OFFSET	原点復帰のオフセット移動パルス数	*
2	VEL	原点復帰の戻り速度 (mm/sec)	*
3	OFSVEL	原点復帰のオフセット移動速度 (mm/sec)	*

*印の値は、アクチュエータのタイプによって異なります。

各タイプの設定値は **9.2 アクチュエータ別パラメータ表** を参照ください。

9. 1. 2 軸パラメータ

No.	名称	内 容	初期値
1	STROKE	ストローク長の設定 (mm)	*
2	LEAD	ネジリードの設定 (mm)	*
3	PULSE	ネジ一回転当たりのパルス数を設定	*
4	JOG VEL	ジョグ早送りの速度を設定 (mm/sec)	20
5	TYPE	アクチュエータの仕様を設定 2 : XA標準	2

*印の値は、アクチュエータのタイプによって異なります。

各タイプの設定値は 9. 2 アクチュエータ別パラメータ表 を参照ください。

9. 1. 3 PGパラメータ

No.	名称	内 容	初期値
1	FUNCTION	エンコーダ機能選択 0 : エンコーダ機能なし (オープンループ) 1 : エンコーダ機能あり (セミクロスドループ)	1 *
2	ALM	偏差アラームパルス数を設定 設定値は、5~65535 です。	50

* 標準アクチュエータ (エンコーダなし) を使用の場合 : 0
エンコーダ付きアクチュエータ (-E) を使用の場合 : 1

9. 1. 4 その他パラメータ

No.	名称	内 容	初期値
1	IN-P WID	位置決め完了幅を設定 (パルス)	4
2	HOLD TIME	押付け停止判定時間を設定 (msec)	250

9. 1. 5 特殊パラメータ

ご注意 特殊パラメータには、システム的な項目が含まれていますので、初期値から変更しないでください。

No.	名称	内 容	初期値
1	PG TIMER	P Gチェックタイマー	125
2	LS TIMER	L Sチェックタイマー	1
3	EMG LOGIC	非常停止論理 0 : b 接点 1 : a 接点	0

■ ■ 9. 2 アクチュエータ別パラメータ表 ■ ■

名称	内 容	28L	28H	35L	35H	42L	42H	50L	50H
OFFSET	原点復帰 オフセットパルス数	150	50	225	75	300	75	150	50
VEL	原点復帰の 戻り速度	15	15	15	15	15	15	15	15
OFSVEL	原点復帰 オフセット移動速度	8	8	8	8	8	8	8	8
LEAD	ネジリード	2	6	2	6	2	8	4	12
PULSE	ネジ一回転 当たりのパルス数	400	400	400	400	400	400	400	400